

【2026】机电学院 2026 年研究生毕业预答辩

学院：机械与电子工程学院	学科：机械工程, 农业工程, 机械工程, 机械工程	会议地点/视频会议 ID：教学楼 5S 109	起止时间：2026-03-30 14:00 至 2026-03-30 18:00
--------------	---------------------------	-------------------------	--

学号	姓名	指导教师	论文题目（研究方向）	答辩主席（研究方向）	答辩委员会组成	答辩秘书
2023110450	薛龙震	樊桂菊	基于捕蝇草仿生的梨果采摘末端执行器研制与试验（机械电子工程）	张彦斐（山东理工大学、 （1）智能农机装备与生态无人农场技术 （2）农业机器人系统理论与应用（3）机器视觉与三维场景重构）	王玉亮（机械与电子工程学院 智能化农机装备、智能控制、计算机视觉、图像处理等）、王光明（机械与电子工程学院 农业动力机械，混合动力（电功率分流）、丘陵山地动力及拖拉机作业机组）、张宏建（机械与电子工程学院 园艺机械与智能化生产装备研发）、孙林林（机械与电子工程学院 自驱动农业传感器与能源收集技术、水产智慧养殖关键技术及装备、果蔬智慧收获技术与装备）	李玉凤
2023120722	刘春阳	樊桂菊	规模化猪舍锥筒内嵌式喷雾消毒机的研制与试验（智能农机装备设计及理论）	张彦斐（山东理工大学、 （1）智能农机装备与生态无人农场技术 （2）农业机器人系统理论与应用（3）机器视觉与三维场景重构）	王玉亮（机械与电子工程学院 智能化农机装备、智能控制、计算机视觉、图像处理等）、王光明（机械与电子工程学院 农业动力机械，混合动力（电功率分流）、丘陵山地动力及拖拉机作业机组）、张宏建（机械与电子工程学院 园艺机械与智能化生产装备研发）、孙林林（机械与电子工程学院 自驱动农业传感器与能源收集技术、水产智慧养殖关键技术及装备、果蔬智慧收获技术与装备）	李玉凤
2023120775	张鑫哲	张稳	群养猪只行为识别跟踪及环境因子耦合效应分析研究（智慧畜牧与智能化装备）	张彦斐（山东理工大学、 （1）智能农机装备与生态无人农场技术 （2）农业机	王玉亮（机械与电子工程学院 智能化农机装备、智能控制、计算机视觉、图像处理等）、王光明（机械与电子工程学院 农业动力机械，混合动力（电功率分流）、丘陵山地动力及拖拉机作业机组）、张宏建（机械与电子工程学院 园艺机械与智能化生产装备研发）、	李玉凤

				<p>机器人系统理论与应用（3） 机器视觉与三维场景重构）</p>	<p>孙林林（机械与电子工程学院 自驱动农业传感器与能源收集技术、水产智慧养殖关键技术与装备、果蔬智慧收获技术与装备）</p>	
2023110441	唐汝旗	傅生辉	<p>基于多传感信息融合的拖拉机动力换挡变速箱换挡过程最优控制研究（智能农业装备）</p>	<p>张彦斐（山东理工大学、 （1）智能农机装备与生态无人农场技术 （2）农业机器人系统理论与应用（3） 机器视觉与三维场景重构）</p>	<p>王玉亮（机械与电子工程学院 智能化农机装备、智能控制、计算机视觉、图像处理等）、王光明（机械与电子工程学院 农业动力机械，混合动力（电功率分流）、丘陵山地动力及拖拉机作业机组）、张宏建（机械与电子工程学院 园艺机械与智能化生产装备研发）、孙林林（机械与电子工程学院 自驱动农业传感器与能源收集技术、水产智慧养殖关键技术与装备、果蔬智慧收获技术与装备）</p>	李玉凤
2023120737	任乃旭	傅生辉	<p>旋翼无人机下洗气流果树冠层穿透分布机理与变量施控系统研究（智能农业装备）</p>	<p>张彦斐（山东理工大学、 （1）智能农机装备与生态无人农场技术 （2）农业机器人系统理论与应用（3） 机器视觉与三维场景重构）</p>	<p>王玉亮（机械与电子工程学院 智能化农机装备、智能控制、计算机视觉、图像处理等）、王光明（机械与电子工程学院 农业动力机械，混合动力（电功率分流）、丘陵山地动力及拖拉机作业机组）、张宏建（机械与电子工程学院 园艺机械与智能化生产装备研发）、孙林林（机械与电子工程学院 自驱动农业传感器与能源收集技术、水产智慧养殖关键技术与装备、果蔬智慧收获技术与装备）</p>	李玉凤
2023120719	李碧野	王金星	<p>基于云平台的苹果园光诱害虫监测系统设计与试验（农业信息化与智能控制技术）</p>	<p>张彦斐（山东理工大学、 （1）智能农机装备与生态无人农场技术 （2）农业机器人系统理论与应用（3） 机器视觉与三</p>	<p>王玉亮（机械与电子工程学院 智能化农机装备、智能控制、计算机视觉、图像处理等）、王光明（机械与电子工程学院 农业动力机械，混合动力（电功率分流）、丘陵山地动力及拖拉机作业机组）、张宏建（机械与电子工程学院 园艺机械与智能化生产装备研发）、孙林林（机械与电子工程学院 自驱动农业传感器与能源收集技术、水产智慧养殖关键技术与装备、果蔬智慧收获技术与装备）</p>	李玉凤

				维场景重构)		
2023110456	刘若飞	王金星	基于高光谱成像与深度学习的苹果树叶片轮纹病早期监测研究 (农业信息化与智能控制)	张彦斐(山东理工大学、 (1) 智能农机装备与生态无人农场技术 (2) 农业机器人系统理论与应用 (3) 机器视觉与三维场景重构)	王玉亮(机械与电子工程学院 智能化农机装备、智能控制、计算机视觉、图像处理等)、王光明(机械与电子工程学院 农业动力机械, 混合动力(电功率分流)、丘陵山地动力及拖拉机作业机组)、张宏建(机械与电子工程学院 园艺机械与智能化生产装备研发)、孙林林(机械与电子工程学院 自驱动农业传感器与能源收集技术、水产智慧养殖关键技术与装备、果蔬智慧收获技术与装备)	李玉凤
2023110447	孙智霖	王金星	基于机器视觉的复杂苹果园视觉导航线提取方法研究(农业信息化与智能控制)	张彦斐(山东理工大学、 (1) 智能农机装备与生态无人农场技术 (2) 农业机器人系统理论与应用 (3) 机器视觉与三维场景重构)	王玉亮(机械与电子工程学院 智能化农机装备、智能控制、计算机视觉、图像处理等)、王光明(机械与电子工程学院 农业动力机械, 混合动力(电功率分流)、丘陵山地动力及拖拉机作业机组)、张宏建(机械与电子工程学院 园艺机械与智能化生产装备研发)、孙林林(机械与电子工程学院 自驱动农业传感器与能源收集技术、水产智慧养殖关键技术与装备、果蔬智慧收获技术与装备)	李玉凤
2021010101	刘艺	王金星	多模态感知驱动的苹果精准定位及品质原位检测方法研究(果园智能化装备)	张彦斐(山东理工大学、 (1) 智能农机装备与生态无人农场技术 (2) 农业机器人系统理论与应用 (3) 机器视觉与三维场景重构)	刘双喜(机械与电子工程学院 1、图像处理技术; 2、机器视觉技术; 3、模式识别; 4、人工智能)、王光明(机械与电子工程学院 农业动力机械, 混合动力(电功率分流)、丘陵山地动力及拖拉机作业机组)、张宏建(机械与电子工程学院 园艺机械与智能化生产装备研发)、孙林林(机械与电子工程学院 自驱动农业传感器与能源收集技术、水产智慧养殖关键技术与装备、果蔬智慧收获技术与装备)	李玉凤
2022010103	慕君林	王金星	复杂遮挡与特征缺失约束下苹果园害虫测报灯 全尺度图像精准	张彦斐(山东理工大学、	刘双喜(机械与电子工程学院 1、图像处理技术; 2、机器视觉技术; 3、模式识别; 4、	李玉凤

			识别方法研究（农业信息化与智能控制技术）	（1）智能农机装备与生态无人农场技术 （2）农业机器人系统理论与应用（3）机器视觉与三维场景重构）	人工智能）、王光明（机械与电子工程学院农业动力机械，混合动力（电功率分流）、丘陵山地动力及拖拉机作业机组）、张宏建（机械与电子工程学院 园艺机械与智能化生产装备研发）、孙林林（机械与电子工程学院 自驱动农业传感器与能源收集技术、水产智慧养殖关键技术与装备、果蔬智慧收获技术与装备）	
2022010111	孙经纬	王金星	面向低损留柄的苹果最优采摘方法与四指柔性机械手研发（园艺机械与智能化作业装备）	张彦斐（山东理工大学、 （1）智能农机装备与生态无人农场技术 （2）农业机器人系统理论与应用（3）机器视觉与三维场景重构）	刘双喜（机械与电子工程学院 1、图像处理技术；2、机器视觉技术；3、模式识别；4、人工智能）、王光明（机械与电子工程学院农业动力机械，混合动力（电功率分流）、丘陵山地动力及拖拉机作业机组）、张宏建（机械与电子工程学院 园艺机械与智能化生产装备研发）、孙林林（机械与电子工程学院 自驱动农业传感器与能源收集技术、水产智慧养殖关键技术与装备、果蔬智慧收获技术与装备）	李玉凤
2022010107	李正浩	闫银发	面向人工饲料育家蚕的关键行为节律智能感知与决策方法研究（农业信息智能感知与检测）	张彦斐（山东理工大学、 （1）智能农机装备与生态无人农场技术 （2）农业机器人系统理论与应用（3）机器视觉与三维场景重构）	刘双喜（机械与电子工程学院 1、图像处理技术；2、机器视觉技术；3、模式识别；4、人工智能）、王光明（机械与电子工程学院农业动力机械，混合动力（电功率分流）、丘陵山地动力及拖拉机作业机组）、张宏建（机械与电子工程学院 园艺机械与智能化生产装备研发）、孙林林（机械与电子工程学院 自驱动农业传感器与能源收集技术、水产智慧养殖关键技术与装备、果蔬智慧收获技术与装备）	李玉凤