

【2026】答辩

学院：机械与电子工程学院

视频会议 ID/答辩地点：学实楼 315

起止时间：2026-05-16 10:00 至 2026-05-16 12:00

| 学号 | 姓名 | 指导教师 | 论文题目（研究方向） | 答辩主席（研究方向） | 答辩委员会组成 | 答辩秘书 |
|------------|-----|------|------------------------------|--------------------|---|------|
| 2023110442 | 王鸿飞 | 李天华 | 基于预测优化策略的温室环境调控系统研究（不区分研究方向） | 宋裕民（山东交通学院、智能农业装备） | 耿爱军（机械与电子工程学院 智能农业装备）、娄伟（机械与电子工程学院 智能农业装备）、张观山（机械与电子工程学院 智能农业装备）、李扬（机械与电子工程学院 智能农业装备） | 施国英 |
| 2023120740 | 孙学腾 | 李天华 | 基于北斗导航的大蒜播种机研制与试验（不区分研究方向） | 宋裕民（山东交通学院、智能农业装备） | 耿爱军（机械与电子工程学院 智能农业装备）、娄伟（机械与电子工程学院 智能农业装备）、张观山（机械与电子工程学院 智能农业装备）、李扬（机械与电子工程学院 智能农业装备） | 施国英 |
| 2023120726 | 刘奇 | 李天华 | 温室大棚风送式单轨吊装喷药机设计与试验（不区分研究方向） | 宋裕民（山东交通学院、智能农业装备） | 耿爱军（机械与电子工程学院 智能农业装备）、娄伟（机械与电子工程学院 智能农业装备）、张观山（机械与电子工程学院 智能农业装备）、李扬（机械与电子工程学院 智能农业装备） | 施国英 |
| 2023110449 | 李文显 | 李天华 | 设施番茄机器人抹杈关键技术与执行装备研究（机械电子工程） | 宋裕民（山东交通学院、智能农业装备） | 耿爱军（机械与电子工程学院 智能农业装备）、娄伟（机械与电子工程学院 智能农业装备）、张观山（机械与电子工程学院 智能农业装备）、李扬（机械与电子工程学院 智能农业装备） | 施国英 |
| 2023120734 | 邱凯 | 李天华 | 日光温室通用导航底盘研制与试验（不区分研究方向） | 宋裕民（山东交通学院、智能农业装备） | 耿爱军（机械与电子工程学院 智能农业装备）、娄伟（机械与电子工程学院 智能农业装备）、张观山（机械与电子工程学院 智能农业装备）、李扬（机械与电子工程学院 智能农业装备） | 施国英 |
| 2023120779 | 赵敬德 | 李天华 | 日光温室拉膜通风系统设计与试验（不区分研究方向） | 宋裕民（山东交通学院、智 | 耿爱军（机械与电子工程学院 智能农业装备）、娄伟（机械与电子工程学院 智能农业 | 施国英 |

| | | | | | | |
|------------|-----|-----|---------------------------------|--------------------|---|-----|
| | | | | 能农业装备) | 装备)、张观山(机械与电子工程学院 智能农业装备)、李扬(机械与电子工程学院 智能农业装备) | |
| 2023120745 | 田璐瑶 | 耿爱军 | 面向低损伤的变截面对辊式蒜薹收获机设计与试验(不区分研究方向) | 宋裕民(山东交通学院、智能农业装备) | 李天华(机械与电子工程学院 智能农业装备)、姜伟(机械与电子工程学院 智能农业装备)、张观山(机械与电子工程学院 智能农业装备)、李扬(机械与电子工程学院 智能农业装备) | 施国英 |
| 2023120765 | 闫文杰 | 耿爱军 | 切拨组合式条带清茬整地机设计与优化(不区分研究方向) | 宋裕民(山东交通学院、智能农业装备) | 李天华(机械与电子工程学院 智能农业装备)、姜伟(机械与电子工程学院 智能农业装备)、张观山(机械与电子工程学院 智能农业装备)、李扬(机械与电子工程学院 智能农业装备) | 施国英 |